

rtshell入門

Geoffrey Biggs

産業技術総合研究所

ロボットイノベーション研究センター

ロボットソフトウェアプラットフォーム研究チーム

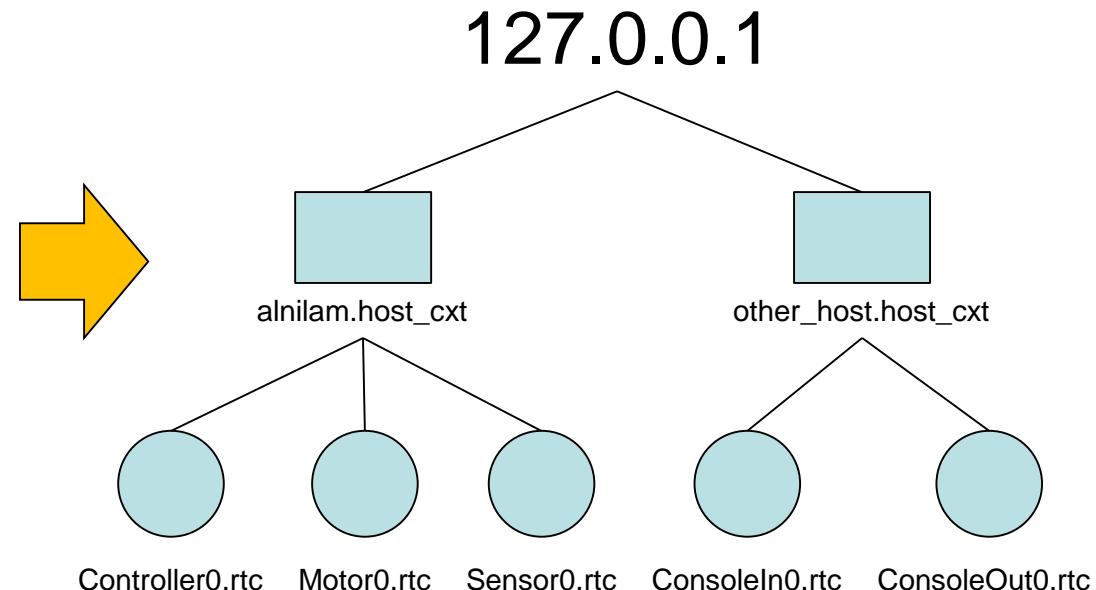
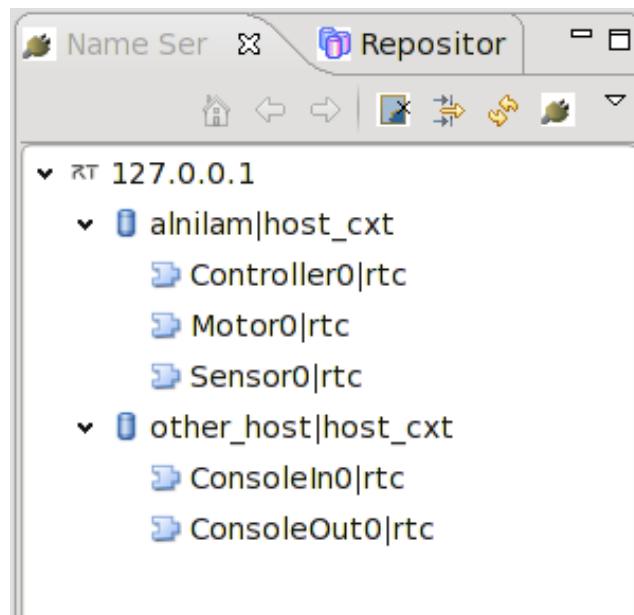
rtshellって何？

コマンドラインでRTコンポーネントや
RTシステムを制御するツール

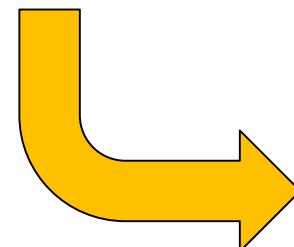
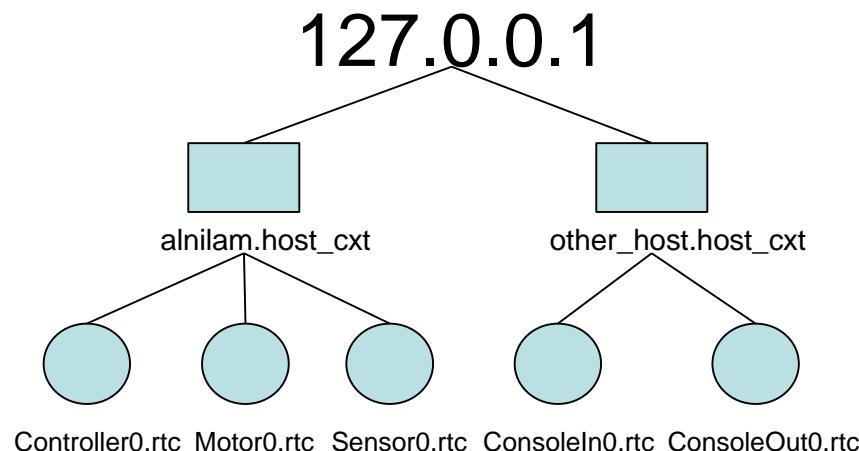
- RTSysmEditorと同等の機能を持つ
- システム管理(一気に起動等)
- テストやデバッギング用のコマンドを持つ
- RTSysmEditorが使えない場合に
 - ssh環境
 - GUIもネットワークもない
 - バッチファイル等

rtshellのバーチャルファイルシステム

- ファイルシステムのツリーと同じようにRTC等を見る



rtshellのバーチャルファイルシステム



```
$ rtls
localhost/
$ rtcwd localhost/
$ rtls
alnilam.host_ctxt/ other_host.host_ctxt/
$ rtcwd alnilam.host_ctxt
$ rtls
Controller0.rtc Motor0.rtc Sensor0.rtc
$ rtcwd ..
$ rtls
alnilam.host_ctxt/ other_host.host_ctxt/
$ rtcwd other_host.host_ctxt/
$ rtls
ConsoleIn0.rtc ConsoleOut0.rtc
$ rtpwd
/localhost/other_host.host_ctxt/
```

とくに便利な機能

- システム管理
 - Rtshellで全コンポーネントの接続・起動等が一機にできる
 - 半分起動中でも全部起動中にも（一個のコンポーネントがクラッシュしたら便利！）
- システムの確認
 - 全部がちゃんと起動中か？接続されたか？
- コンポーネントデバッグ
 - デバッグ用のコンポーネント作成せずにテスト
- データログ作成
 - ハードウェアなしで開発

システム管理

- `rtshell` で全システムを管理する
 - RTSPProfile ファイルを使う
 - RTSysmEditor もRTSPProfile を使う
- `rtresurrect` で復元する
- `rtstart` で起動させる
- `rtstop` で停止する
- `rtteardown` で消す

```
$ rtresurrect my_system.rtsys
$ rtstart my_system.rtsys
```

システムのインスペクション

- システムを起動したら確認したい
 - `rtcheck` でライブなシステムをRTSProfile ファイルと比べる
- `rtstodot` でRTSProfile のモデルを可視化する
 - `rtcryo` と組み合わせたらライブなシステムを可視化する
 - (Windowsで利用できない)

コンポーネントのデバッグ

- rtshell でコンポーネントが送信し受信するデータのインスペクション
 - **rtprint** でアウトポートからのデータを表示する
 - **rtinject** でインポートにデータを送る
- データロギングでテスト

```
$ rtprint /localhost/ConsoleIn0.rtc:out
```

```
$ rtinject /localhost/ConsoleOut0.rtc:in  
-c 'RTC.TimedLong({time}, 42)'
```

データログ作り

- **rtlog** でコンポーネントが送るデータをファイルに記録する
- オフラインで **rtlog** によってファイルからのデータを再生する
 - ハードウェアなしでアルゴリズムのテスト

```
$ rtlog -f log.rtlog  
/localhost/ConsoleIn0.rtc:out.numbers  
  
$ rtlog -f log.rtlog -p  
/localhost/ConsoleOut0.rtc:in.numbers
```

ドキュメント

- 全コマンドで **-h** オプションによってヘルプを取得

```
geoff ~ $ rtinject -h
Usage: rtinject [options] <path1>:<port1> [<path2>:<port2>...]
Write a constant value to one or more ports.

Options:
  --version           show program's version number and exit
  -h, --help           show this help message and exit
  -c CONST, --const=CONST
                      The constant value to send, as a Python expression. If
                      not specified, values will be read from standard in.
  -m MODULES, --mod=MODULES
                      Extra modules to import. If automatic module loading
                      struggles with your data types, try listing the
                      modules here. The module and its __POA partner will be
                      imported.
  -n MAX, --number=MAX Specify the number of times to write to the port.
                      [Default: 1]
  -p PATHS, --path=PATHS
                      Extra module search paths to add to the PYTHONPATH.
  -r RATE, --rate=RATE Specify the rate in Hertz at which to emit data.
                      [Default: 1.0]
  -t TIMEOUT, --timeout=TIMEOUT
                      Write data for this many seconds, then stop. This
                      option overrides --number. [Default: -1]
  -v, --verbose        Output verbose information. [Default: False]
```

ドキュメント

- UNIX型では深い説明(使い方の例を含む)がmanページに

RTINJECT(1) RTINJECT(1) User commands

NAME
rtinject - inject data into ports

SYNOPSIS
rtinject [options] <path1:port1> [path2:port2...]

DESCRIPTION
Writes constant values to one or more ports. By default, the value is written once. Options are available to write a set number of times, or write regularly for a specified length of time.

A connection will be made to the port using the default connection settings compatible with the port.

OPTIONS

- c CONST, --const=CONST**
The constant value to send, as a Python expression. If not specified, values will be read from stdin. Any occurrences of {time} in the constant expression will be replaced with the current time.
- m MODULES, --mod=MODULES**
Extra modules to import. If automatic module loading struggles with the constant's data types, try listing the modules here.
The module and its **_POA** partner will be imported.
- n MAX, --number=MAX**

lines 1-26



\$ man rtinject

ドキュメント

- Windows型では深い説明がhtmlページにある



The screenshot shows a web browser window displaying the manual page for the `rtinject` command. The title of the page is `rtinject`, and the subtitle is `ポートにデータを送る`. Below the title, there is a table of contents or summary section. At the bottom of the page, there is a section titled `書式` containing the command syntax: `rtinject [options] <path1:port1> [path2:port2...]`.

<code>Author:</code>	Geoffrey Biggs and contributors
<code>Date:</code>	2010-10-24
<code>Copyright:</code>	EPL-1.0
<code>Version:</code>	3.0
<code>Manual section:</code>	1
<code>Manual group:</code>	User commands

書式

```
rtinject [options] <path1:port1> [path2:port2...]
```

概要

値を一つ以上のポートに送ります。デフォルトは一回のみ送ります。複数回や定期的に送ることもできます。

<http://www.openrtm.org/pub/OpenRTM-aist/tools/rtshell/3.0/ja/rtshell.html>

チュートリアル

- openrtm.orgにチュートリアルがある
 - rtshell による RT システムの管理
<http://openrtm.org/openrtm/ja/node/5014/>
 - rtshell でコンポーネントデータの保存・再生
<http://openrtm.org/openrtm/ja/node/5015/>
- Youtube にスクリーンキャストがある

www.youtube.com/user/OpenRTM

www.youtube.com/playlist?list=PLE06F481CC7089B9A

まとめ

- rtshell で開発効率をあげる
- RTSystemEditor と組み合わせたら全部の力を得る
 - RTSystemEditorでシステム作成
 - Rtshellとバッチファイルでシステム管理
- 説明書に参照してください
 - 全部のコマンドで -h オプションによってヘルプを取得
 - man ページ・HTMLページには深い説明がある
 - 使い方の例もたっぷり