



呉 孟鴻

wu meng-hung

所属
北海道大学(D3)

自己紹介:

ロボットを動かすのをきっかけにRTMの勉強を始めました。ロボットの制御用RTCいくつかを作ったことがあるが、まだまだ下手クソで悩んでいます。

RTミドルウェアが良いと思うところ:

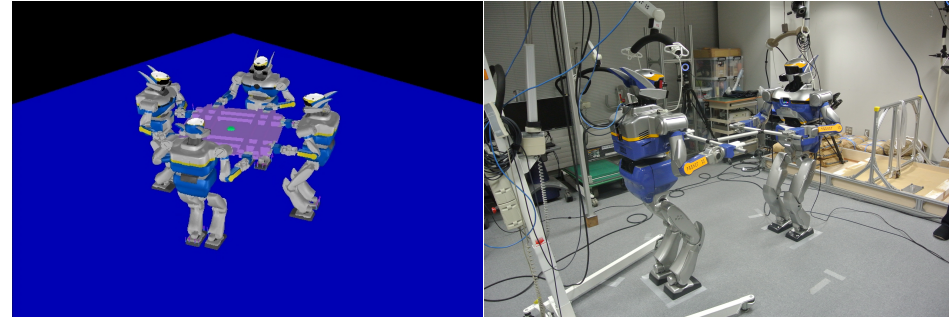
- ◆難しい部分は隠ぺいされているところ
- ◆OSの壁を超えるところ

トラブル事例(体験):

- ◆実行中でCORBA辺のエラーで落ちて、原因の特定が難しかった。

何でも提案:

コレノイドをシミュレータとしてどう利用するか(その辺のRTC開発も含め)のを勉強したい。



複数のヒューマノイドロボットの協調制御について研究しております。歩行制御にも興味を持ちます。

参加者にひとこと:

よろしくお願いします。

連絡先:

wu@scc.ist.hokudai.ac.jp