

次世代ロボット知能化技術開発プロジェクト
施設内生活支援ロボット知能の研究開発

作業計画モジュール(SDL Engine)

マニュアル

Ver. 4.0

2012年1月

九州工業大学

1. はじめに	4
1.1. 本文書について	4
1.2. 対象プラットフォーム	4
1.3. OpenRTM-aist-C++/Python 関係のインストール	4
1.4. OpenRTM-aist-Java 関係のインストール	4
2. 作業計画モジュール	6
2.1. インストール	6
2.2. SDLEngine のビルド	6
2.3. SDLEngine の起動	7
2.4. SDLEngine スクリプト	7
2.5. デフォルトの SDLEngine のポートについて	9
2.6. SDLEngine のサービスポートのデモ	14
2.7. 新しいサービスポートを SDLEngine に組み込む	16
2.8. 新しい RT コンポーネントのサービスポートを SDLEngine に対応させる	17
2.9. SDLEngine のデータポートのデモ1	19
2.10. SDLEngine のデータポートのデモ2	21
2.11. 新しいデータポートを SDLEngine に組み込む	22
2.12. 独自のデータ型のデータポートを SDLEngine に組み込む	23
2.13. 新しい RT コンポーネントを SDLEngine(データポート)に対応させる	24
2.14. OpenHRI と SDLEngine を接続したデモ	25
2.15. GUI を伴わない SDLEngine の起動	28

1. はじめに

1.1. 本文書について

本書は、「次世代ロボット知能化技術開発プロジェクト」の「施設内生活支援ロボット知能研究開発」において構築した作業計画モジュールについてのマニュアルです。本書は RT ミドルウェア (以下 RTM)、RT コンポーネント (以下 RTC) を用いたロボットシステム開発者を対象に記述されており、RTM、RTC や関連ツールに関する一般的な知識を持つことを前提とします。

OpenRTM-aist official website: <http://www.openrtm.org/openrtm/ja/>

1.2. 対象プラットフォーム

本モジュールは、以下の環境で動作確認しています。

- Windows XP professional 32bit
- Windows Vista Business 32bit/64bit
- Windows 7 Professional/Enterprise 32bit/64bit
- Ubuntu Linux

※ 以下の説明は Windows 7 64bit 版を想定して記述しています。他の環境については適宜書き換えて対応ください。

1.3. OpenRTM-aist-C++/Python 関係のインストール

以下のソフトウェアは、本モジュールでは使用していないがインストールしていることが望ましいものです。

- Microsoft Visual Studio 2008 Express/Professional Edition
- OpenRTM-aist-1.0.0-RELEASE_vc9_100212.msi
- OpenCV_1.0.exe
- Python-2.6.4.msi
- PyYAML-3.09.wi32-py2.6.exe

※ Linux の場合は、`pkg_install_XX.sh` (XX: vine, fedra, Ubuntu, debian) でインストールしてください。

1.4. OpenRTM-aist-Java 関係のインストール

以下のソフトウェアをインストールしてください。

- Java SE Development Kit JDK 1.6.0_XX (Eclipse の関係で 32bit 版が必要)
 - 環境変数 `JAVA_HOME` に `C:\Program Files\Java\jdk1.6.0_XX` を設定する。
 - 64bit 環境に 32bit 版をインストールする場合は以下の通りにする。
 - 環境変数 `JAVA_HOME` に `C:\Program Files (x86)\Java\jdk1.6.0_XX` を設定する。

- 環境変数 PATH に %JAVA_HOME%\bin; を追加する。
- OpenRTM-aist-Java-1.0.0-RELEASE
 - OpenRTM-aist-Java-1.0.0.msi を実行する。
 - 環境変数 RTM_JAVA_ROOT に C:\Program Files (x86)\OpenRTM-aist\1.0 を設定する。
- Eclipse 3.4.2 (Ganymede SR2)
 - OpenRTM 全部入り eclipse342_rtmttools110-rc2_wn32_ja.zip 等をインストールする。
 - 或は eclipse と rtmttools110-rc2_ja.zip 等をインストールする。
 - ※ eclipse が 32bit 版なので、JDK は 32bit 版が必要です。
 - ※ eclipse の「ウィンドウ」メニューの「設定」の「Java」の「コンパイラ」の「コンパイラ準拠レベル」を 1.5 に設定する。
- Apache Ant 1.8.2
 - 環境変数 ANT_HOME に C:\apache-ant-1.8.2 を設定。
 - 環境変数 PATH に %ANT_HOME%\bin; を追加する。
 - ※ eclipse がインストールされている場合は、環境変数 ANT_HOME に \$ECLIPSE_HOME/plugins/org.apache.ant_xxx を設定して利用してもよい。

2. 作業計画モジュール

SDLEngine は、様々な RTC と接続して作業計画のアプリケーションを実行するためのモジュールです。Java のインタプリタである BeanShell を組み込んでおり、Java 及びそのインタプリタであるスクリプトを用いてアプリケーションを記述できます。電気通信大学の末廣先生作成の RtcHandle と同じようなことができます。

2.1. インストール

RTC 再利用センター登録の zip ファイルをダウンロードしてください。

作業計画モジュール: SDLEngine.4.0.zip

以下の手順で eclipse にプロジェクトをインポートします。

1. eclipse を起動する。
2. Java パースペクティブにする。
3. ファイルメニューから「インポート」を選択し、「一般」の「既存のプロジェクトをワークスペースへ」を選ぶ。
4. 次に進み、「アーカイブ・ファイルの選択」の欄にチェックし、「参照」で SDLEngine.4.0.zip を選択する。
5. 「完了」を選択する。
6. インポートした段階では、いくつかのディレクトリが不足していてエラーが出ている。そこで、SDLEngine 以下に lib と rtc/java のディレクトリを作成する。

2.2. SDLEngine のビルド

1. ビルドには、Java と OpenRTM を除き、特に必要なソフトウェアはありません。
2. ビルドに関しては次の方法があります。
 - Eclipse によるビルドを実行して下さい。
また、「自動的にビルド」が有効になっていれば、特に行うことはありません。
ビルド後に問題が発生していなければ、ビルドは完了です。
 - Ant を使用してビルドを行います。
ビルドファイルである SDLEngine/build.xml 中の compile ターゲットを起動します。
3. エラーが出る場合は、以下の点を確認してください。
 - コンパイラ準拠レベルが 1.5 に設定されているか。
 - JAVA_HOME にインストールされている JDK が正しく設定されているか。
 - JAVA_HOME/bin にパスが設定されているか。
 - SDLEngine/build.xml 中の clean ターゲットを実行してから再度ビルドしてみる。
 - SDLEngine/lib と SDLEngine/rtc/java が存在しているか。

2.3. SDLEngine の起動

起動時の設定ファイルである `SDLEngine/rtc.conf` の内容を確認して下さい。

- `corba.nameservers`: CORBA ネームサーバのホスト名とポート番号

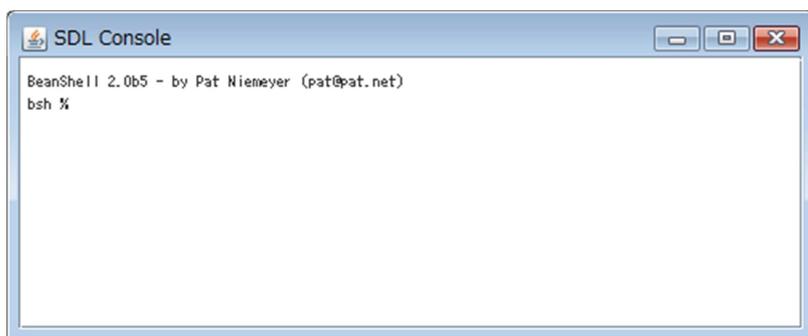
例: `corba.nameservers: localhost:5005`

- ホスト名とポート番号を変更するときは、一度 `clean` して下さい。

次の何れかの方法で `SDLEngine` を起動します。

- `SDLEngine/build.xml` 中の `run-console` ターゲットを起動します
- Eclipse より `jp.ac.kyutech.SRP.Console` クラスを起動します
- `Ant` を利用した `bat` ファイル(`SDLEngine/doc/SDLEngine.bat`)を起動します

正常に起動すると `SDLEngine` のコンソールウィンドウが表示されます。



注意事項

- `idlj` が見つからない などのエラーが出た場合は、`JAVA_HOME` に `JDK` のディレクトリが設定されており、その下の `bin` へパスが通っていることを確認して下さい。
- Eclipse のデフォルトの `Java VM` を `JDK` にしておいてください。

2.4. SDLEngine スクリプト

`SDLEngine` スクリプトは、`BeanShell` を基盤として利用しています。従って `BeanShell` の機能は全て有しています。詳しくは、`SRPCommon/lib/beanshell/bshmanual.pdf` を参照して下さい。主な機能は次の点です。

- `Java 1.4` に準拠したインタプリタ
- 既存の `Java` クラスのインスタンス化と実行
- `BeanShell` で用意された関数群の利用

さらに、コンソールの起動時に、`SDLEngine` 用のクラスやユーティリティを読み込んでいます。これは、`SDLEngine/src/jp/ac/kyutech/SRP/Scripting/Scripts/setup.bsh` から、`rtc.bsh` と `util.bsh` を読み込むことで実現しています。次に重要なオブジェクトを説明します。

(1) `rtc.env` オブジェクト

`SDLEngine` で `RTC` オブジェクト群を操作するために、必要な情報を保持し、便利なメソッドを提供する `Bsh Object` です。

- コンストラクタ: **Corba Name Server** のホスト名とポート番号を引数で指定します。
- **get_names** メソッド: **Corba Name Server** に接続されている全オブジェクト名を取得します。
- **get_handles** メソッド: **get_names()** で取得される名前リストに対して **rtc.handle** でラッピングします。ただし、**RTC** オブジェクトで無い **Corba** オブジェクトに関しては失敗します。(無視して問題ありません)

以降の **connect** メソッドや、**handles** 変数を扱う前に呼び出してください。また途中でコンポーネントが追加される場合にも呼び出す必要があります。

- **connect** メソッド: 引数で指定された 2 ポートを接続します。
- **handles** 変数: **Corba Name Server** 上での **RTC** の名前をキーに **rtc.handle** オブジェクトを保持します。この名前は、**RtcLink**、**RTSystemEditor** などで表示されるコンポーネントのインスタンス名と同じになります。

例: **SDLEngine** コンポーネントを初期化して、活性化します。

```
env = rtc.env("localhost", 5005);
sdlEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");
env.get_handles();
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();
```

(2) **rtc.local_component** オブジェクト

SDLEngine と同じ **JVM** 上(ローカル)で動作する **RTC** オブジェクトを操作するために、ラッピングする **Bsh Object** です。**RTC** オブジェクトと一対一です。

- **get_ports** メソッド: **RTC** における **RTC.Port** クラスの配列を取得します。
- **local_ports** 変数: ポートを操作するためのオブジェクトを、名前をキーにして保持します。これにより、各ポートに対応する **RTC** の **Java** メソッドを **SDLEngine** スクリプトから直接起動できます。

例: **SDLEngine** コンポーネントの **myservice** ポートに対応する **RTC** オブジェクトの **echo** メソッドを起動します。

```
sdlEngine.local_ports["myservice"].echo("hello world");
```

(3) ユーティリティメソッド

- **encode64** メソッド: 引数で指定された文字列を **Base64** でエンコードします。
- **decode64** メソッド: 引数で指定された文字列を **Base64** でデコードし、文字列として返します。データの中身が文字データであることを前提としています。
- **match** メソッド: 第 1 引数の文字列と第 2 引数の正規表現をマッチさせます。マッチする場合は **true** を返します。結果は、**\$match** と **\$m** にて参照できます。
- **encodexml** メソッド: 指定されたオブジェクトを **XML** 形式に変換します。
- **decodexml** メソッド: 指定された **XML** 表記の文字列をオブジェクトに変換します。

その他詳細は、スクリプトのソースファイルを参照して下さい。

2.5. デフォルトの SDLEngine のポートについて

SDLEngine では、build.xml の記述によりサービスポートやデータポートを自由に追加や削除を行えます。ここでは、インストールしたデフォルトの状態の build.xml とポートの構成を紹介しま

す。
build.xml の gen-rtc-sdl-engine ターゲット

```
<target name="gen-rtc-sdl-engine" description="Generate SDL Engine RTC code.">
  <java classname="jp.go.aist.rtm.rtctemplate.CuiRtcTemplate" fork="true" failonerror="true">
    <classpath refid="libs.path" />
    <classpath refid="libs.rtctemplate.sdl.path" />
    <arg value="--output=${rtc.java.dir}" />
    <arg value="--backend=java" />
    <arg value="--module-name=SDLEngine" />
    <arg value="--module-desc='SDL Engine'" />
    <arg value="--module-vender='Kyushu Institute of Technology'" />
    <arg value="--module-category=Both" />
    <arg value="--module-comp-type=DataFlowComponent" />
    <arg value="--module-act-type=SPORADIC" />
    <arg value="--module-max-inst=1" />
    <arg value="--consumer=MyServiceConsumer:myservice:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyService" />
    <arg value="--consumer-idl=${main.idl.dir}/MyService.idl" />
    <arg value="--service=SpeechDetector:speechDetector:SpeechDetector" />
    <arg value="--service-idl=${main.idl.dir}/SpeechDetector.idl" />
    <arg value="--idl-include=${main.idl.dir}" />
    <arg value="--inport=in:RTC::TimedLong" />
    <arg value="--outport=out:RTC::TimedLong" />
    <arg value="--inport=myDataIn:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData" />
    <arg value="--outport=myDataOut:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData" />
    <arg value="--inport=stringIn:RTC::TimedString" />
    <arg value="--outport=stringOut:RTC::TimedString" />
  </java>
</target>
```

サービスポートとデータポートに関する定義部分を説明します。

サービスポート(コンシューマ)の定義部分

```
<arg value="--consumer=MyServiceConsumer:myservice:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyService" />
<arg value="--consumer-idl=${main.idl.dir}/MyService.idl" />
```

MyService.idl で定義したサービスポートをコンシューマとして作成する記述です。

ここで、MyService.idl は以下の通りです。

```
module jp {
  module ac {
    module kyutech {
      module SRP {
        module demo {
          typedef sequence<string> EchoList;
          typedef sequence<float> ValueList;
          interface MyService
          {
            string echo(in string msg);
            EchoList get_echo_history();
            void set_value(in float value);
            float get_value();
            ValueList get_value_history();
          };
        };
      };
    };
  };
};
```

発話推定モジュール(SpeechDetector)(九工大)を接続するためのサービスポートの定義部分

```
<arg value="--service=SpeechDetector:speechDetector:SpeechDetector" />
<arg value="--service-idl=${main.idl.dir}/SpeechDetector.idl" />
```

データポートの定義

```
<arg value="--idl-include=${main.idl.dir}" />
<arg value="--inport=in:RTC::TimedLong" />
<arg value="--outport=out:RTC::TimedLong" />
<arg value="--inport=myDataIn:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData" />
<arg value="--outport=myDataOut:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData" />
<arg value="--inport=stringIn:RTC::TimedString" />
<arg value="--outport=stringOut:RTC::TimedString" />
```

データポート等で使用する `idl` を保存するディレクトリの指定し、そこに含まれる `idl` ファイルを読み込みます。ここで定義しているデータポートは以下の通りです。

定義しているポートの一覧

ポートタイプ	ポート名	ポートのデータ型	説明
inport	in	RTC::TimedLong	ConsoleInComp 等用
outport	out	RTC::TimedLong	ConsoleOutComp 等用
inport	myDataIn	jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData	独自データポート説明用
outport	myDataOut	jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData	独自データポート説明用
inport	stringIn	RTC::TimedString	音声認識等用
outport	stringOut	RTC::TimedString	音声合成等用

`build.xml` では、SDL Engine 以外のダミーモジュールを作成し `Bsh` のコンソールと接続することができます。標準で用意されているダミーモジュールを紹介します。

`MyService Blank Provider RTC` は、`SDLEngine` と接続した動作確認を行うためのダミーモジュールです。次の章でデモを紹介します。

MyService 型のサービスポートを持つダミーモジュールの生成部分

```
<target name="gen-rtc-myservice-blank-provider" description="Generate MyService Blank Provider RTC code.">
  <java classname="jp.go.aist.rtm.rtctemplate.CuiRtcTemplate" fork="true" failonerror="true">
    <classpath refid="libs.path" />
    <classpath refid="libs.rtctemplate.sdl.path" />
    <arg value="--output=${rtc.java.dir}" />
    <arg value="--backend=java" />
    <arg value="--module-name=MyServiceBlankProvider" />
    <arg value="--module-desc='MyService Blank Provider'" />
  </java>
</target>
```

```

<arg value="--module-vender='Kyushu Institute of Technology'" />
<arg value="--module-category=example" />
<arg value="--module-comp-type=DataFlowComponent" />
<arg value="--module-act-type=SPORADIC" />
<arg value="--module-max-inst=1" />
<arg value="--service=MyServiceBlankProvider:myservice:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyService" />
<arg value="--service-idl=${main.idl.dir}/MyService.idl" />
</java>
</target>

```

次に、RTC::TimedLong 型の実データポートを持つダミーモジュールと RTC::TimedLong 型の入力データポートを持つダミーモジュールを紹介します。これらは、ConsoleIn と ConsoleOut と同じように使用することができます。

RTC::TimedLong 型の実データポートを持つダミーモジュールの生成部分

```

<target name="gen-rtc-sdl-console-in">
  <java classname="jp.go.aist.rtm.rtctemplate.CuiRtcTemplate" fork="true" failonerror="true">
    <classpath refid="libs.path" />
    <classpath refid="libs.rtctemplate.sdl.path" />
    <arg value="--output=${rtc.java.dir}" />
    <arg value="--backend=java" />
    <arg value="--module-name=SDLConsoleIn" />
    <arg value="--module-desc='SDL Console input component'" />
    <arg value="--module-vender='Kyushu Institute of Technology'" />
    <arg value="--module-category=example" />
    <arg value="--module-comp-type=DataFlowComponent" />
    <arg value="--module-act-type=SPORADIC" />
    <arg value="--module-max-inst=10" />
    <arg value="--outport=out:RTC::TimedLong" />
  </java>
</target>

```

RTC::TimedLong 型の入力データポートを持つダミーモジュールの生成部分

```

<target name="gen-rtc-sdl-console-out">
  <java classname="jp.go.aist.rtm.rtctemplate.CuiRtcTemplate" fork="true" failonerror="true">
    <classpath refid="libs.path" />

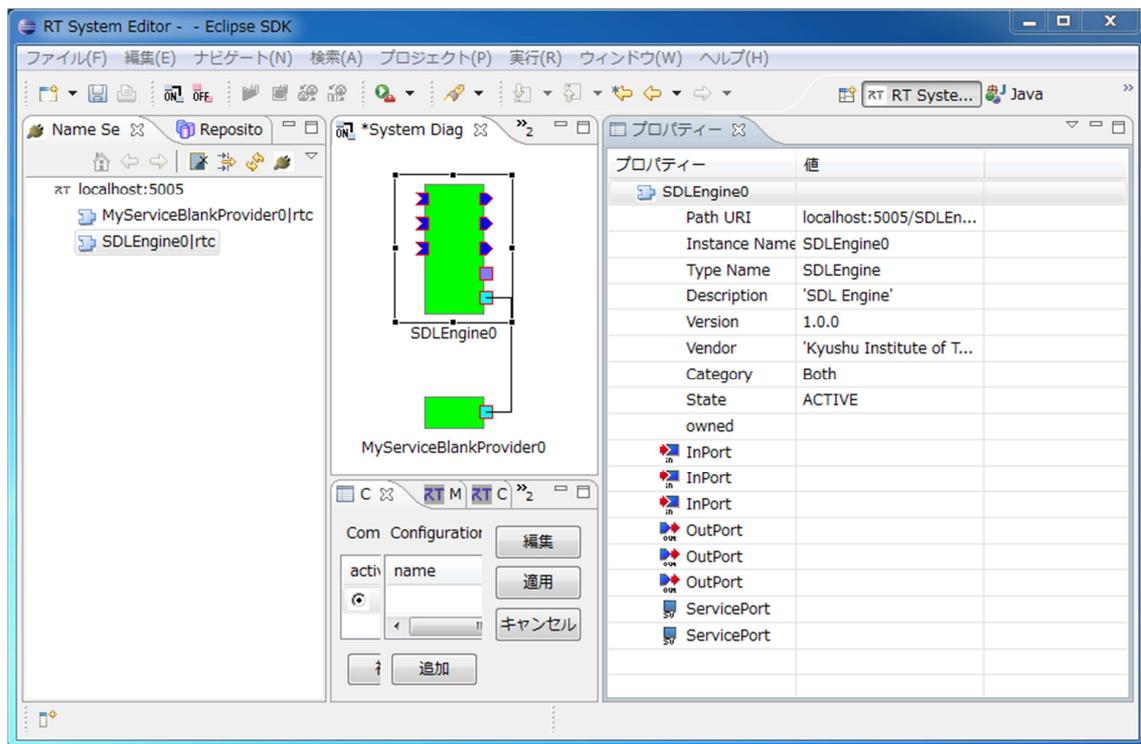
```

```

<classpath refid="libs.rtctemplate.sdl.path" />
<arg value="--output=${rtc.java.dir}" />
<arg value="--backend=java" />
<arg value="--module-name=SDLConsoleOut" />
<arg value="--module-desc='SDL Console output component'" />
<arg value="--module-vender='Kyushu Institute of Technology'" />
<arg value="--module-category=example" />
<arg value="--module-comp-type=DataFlowComponent" />
<arg value="--module-act-type=SPORADIC" />
<arg value="--module-max-inst=10" />
<arg value="--inport=in:RTC::TimedLong" />
</java>
</target>

```

SDLEngine と MyService Blank Provider RTC を接続した状態の RT System Editor



2.6. SDLEngine のサービスポートのデモ

新たにサービスポートを組み込む方法は、後で説明します。ここでは、組み込まれている状況でデモを実行します。

(1) 前準備

1. ネームサーバを起動します。

以下の方法を参考にネームサーバを起動してください。

(ア) Eclipse の SDLEngine プロジェクト内の OmniNames.bat を実行する。

※ 環境変数 OMNI_ROOT が設定されていることを確認してください。

※ 必要に応じて OmniNames.bat を書き換えてください。

2. 作業計画モジュールのコンソールを起動

以下のいずれかの方向で SDLEngine のコンソールを起動します。

(ア) Eclipse の SDLEngine プロジェクト内にある

jp.ac.kyutech.SRP.Console クラス

を Java アプリケーションとして起動

(イ) Eclipse の SDLEngine プロジェクト内の build.xml の run-console のターゲットを実行

(ウ) Eclipse の SDLEngine プロジェクト内の doc 中の SDLEngine.bat を実行

※ 必要に応じて SDLEngine.bat を書き換えてください。

(2) デモ

1. スクリプトの投入

行動計画コンソールに以下のスクリプトをコピペして enter を入力して実行して下さい。

```
// name サーバの設定
env = rtc.env("localhost", 5005);

// MyServiceBlankProvider をローカルオブジェクトとして起動
myServiceProvider = rtc.local_component("MyServiceBlankProvider", "MyServiceBlankProvider");

// SDLEngine をローカルオブジェクトとして起動
sdLEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");

// name サーバに登録されているオブジェクトのハンドラを取得
env.get_handles();

// myServiceBlankProvider0.rtc のポートと SDLEngine0.rtc のポートを接続
env.connect(env.handles["MyServiceBlankProvider0.rtc"].ports["MyServiceBlankProvider.MyServiceBlankProvider"],
env.handles["SDLEngine0.rtc"].ports["SDLEngine0.MyServiceConsumer"]);

// myServiceBlankProvider0.rtc を活性化
env.handles["MyServiceBlankProvider0.rtc"].activate();

// SDLEngine0.rtc を活性化
```

```
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();

// myServiceProvider に対し、myservice に対応するリスナーを設定(実装に相当)

myServiceProvider.local_ports["myservice"].addListener(new jp.ac.kyutech.SRP.Scripting.ProviderListener() {

    invoke(name, args) {

        print("Method: " + name + " invoked: " + java.util.Arrays.asList(args));

    }

});

// SDLEngine の myservie にある echo("hello world")を起動

print(sdlEngine.local_ports["myservice"].echo("hello world"));
```

2. 以下のような表示が見えたら成功です。

```
Method: echo invoked: [hello world]
```

3. 説明

このデモでは、RT コンポーネントを 2 つ作成し、コンポーネント間での通信が行えていることが確認できます。SDLEngine のから MyServiceBlankProvider に対して、echo()メソッドで "hello world" のメッセージを送信しています。そのメッセージを受信した MyServiceBlankProvider がコンソールに送られてきた文字を出力しています。

ここで SDLEngine は Consumer、MyServiceBlankProvider は Provider として振舞います。

2.7. 新しいサービスポートを SDLEngine に組み込む

新しいサービスポートに対応する IDL ファイル用意して、それを SDLEngine にサービスポートとして組み込む手順を紹介します。

1. IDL ファイルを SDLEngine/main/idl に配置します。ここでは、MyService.idl とします。
 2. build.xml の gen-rtc-sdl-engine ターゲットを修正します。
- Consumer として登録する場合

```
<arg value="--consumer=MyServiceConsumer:myservice.jp:ac:kyutech::SRP::demo::MyService" />
<arg value="--consumer-id=${main.idl.dir}/MyService.idl" />
<arg value="--idl-include=${main.idl.dir}" />
```

- Provider として登録する場合

```
<arg value="--provider=MyServiceProvider:myservice.jp:ac:kyutech::SRP::demo::MyService" />
<arg value="--provider-id=${main.idl.dir}/MyService.idl" />
<arg value="--idl-include=${main.idl.dir}" />
```

なお <arg value > の行は OpenRTM の rtc-template のコマンドライン引数となりますので、そちらを参照して書き換えても問題ありません。

3. Ant の clean ターゲットと rtc.compile ターゲットを起動します。

以上の手順で、SDLEngine に IDL ファイルで定義されたサービスポートを組み込むことができます。

2.8. 新しい RT コンポーネントのサービスポートを SDLEngine に対応させる

ここでは、IDL ファイルから SDLEngine に対応した、空の Provider RT コンポーネントを作成する手順を紹介します。これにより、SDLEngine に対応した相手方のコンポーネントのダミー版を作成し、SDLEngine と同じ VM 上で動作させることができます。

1. IDL ファイルを SDLEngine/main/idl に配置します。
2. build.xml の gen-rtc-template ターゲットを元に、Ant のターゲットを追加します。
引数の詳細は OpenRTM のマニュアルを参照して下さい。

例: Foo サービスを追加する

```
<target name="gen-rtc-foo">
  <java classname="jp.go.aist.rtm.rtctemplate.CuiRtcTemplate" >
    <classpath refid="libs.path" />
    <classpath refid="libs.rtctemplate.sdl.path" />
    <arg value="--output=${rtc.java.dir}" />
    <arg value="--backend=java" />
    <arg value="--module-name=FooProvider" />
    <arg value="--module-desc=Foo Provider" />
    <arg value="--module-vender='Kyushu Institute of Technology'" />
    <arg value="--module-category=Provider" />
    <arg value="--module-comp-type=DataFlowComponent" />
    <arg value="--module-act-type=SPORADIC" />
    <arg value="--module-max-inst=1" />
    <arg value="--service=FooProvider:hogeService:FooService" />
    <arg value="--service-idl=${main.idl.dir}/Foo.idl" />
  </java>
</target>
```

3. build.xml の rtc.all ターゲットに、作成した gen-rtc-* ターゲットを追加します。

```
<target name="rtc.all" description="Generate RTComponents code.">
  ....
  <!-- Append rtc generation target -->
  <antcall target="gen-rtc-sdl-engine" />
  <antcall target="gen-rtc-foo" />
  <!-- Append rtc generation target -->
  ....
</target>
```

4. Ant の clean ターゲットと rtc.compile ターゲットを起動します。

```
$ ant clean rtc.compile
```

以上の手順で、空の Provider RT Component が作成できます。このコンポーネントを用いて、SDLEngine のスクリプトの動作検証を行うことができます。

2.9. SDLEngine のデータポートのデモ1

データポートを組み込む方法は、後で説明します。ここでは、組み込まれている状況でデモを実行します。入力した値をデータポート経由で **SDLEngine** に送信し、コンソール上で表示するデモです。

1. `build.xml` の `run-console` ターゲットを起動して下さい。

SDLEngine RT Component と **SDLConsoleIn RT Component** が作成されます。

2. 起動されたコンソールにて、次のスクリプトを動作して下さい。

```
// name サーバの設定
env = rtc.env("localhost", 5005);

// SDLEngine をローカルオブジェクトとして起動
sdlEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");

// コンソールから入力を受け付けるローカルコンポーネントを起動
sdlConsoleIn = rtc.local_component("SDLConsoleIn", "SDLConsoleIn");

// name サーバに登録されているオブジェクトのハンドラを取得
env.get_handles();

// SDLEngine0.rtc の in ポートと SDLConsoleIn0.rtc の out ポートを接続
env.connect(env.handles["SDLEngine0.rtc"].ports["SDLEngine0.in"],
    env.handles["SDLConsoleIn0.rtc"].ports["SDLConsoleIn0.out"]);

// SDLEngine0.rtc を活性化
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();

// SDLConsoleIn0.rtc を活性化
env.handles["SDLConsoleIn0.rtc"].activate();

// sdlEngine の in ポートに対応するリスナーを設定(実装に相当)
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.in"].addListener(new jp.ac.kyutech.SRP.Scripting.InPortListener() {
    dataReceived(event) {
        value = event.getValue();
        print("Received: " + value.data + " (" + value.tm.sec + "," + value.tm.nsec + ")");
    }
});
```

3. 次のスクリプトを実行すると、**SDLConsoleIn** の `out` データポートに"1"を送信し、

```
sdlConsoleIn.local_ports["SDLConsoleIn0.out"].put(1);
```

結果として、**SDLEngine** の `in` データポートで受信し、コンソールに

```
Received: 1 (1295249314, 3400000000)
```

を表示します。

Timed 型などで時刻を指定して送信するには、次のように送信し、

```
sdlConsoleIn.local_ports["SDLConsoleIn0.out"].put(1, new RTC.Time(1234,0));
```

```
Received: 1 (1234,0)
```

を表示します。

4. データポートのイベントを対応したコードを記述することもできます。

次のようにして、ポートに対してリスナーを登録できます。

jp.go.aist.rtm.RTC.port.OutPortBase や jp.go.aist.rtm.RTC.port.InPortBase での
jp.go.aist.rtm.RTC.port.ConnectorDataListenerT の取り扱いと同様です。

```
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.in"].getPortSupport().addConnectorDataListener(  
    jp.go.aist.rtm.RTC.port.ConnectorDataListenerType.ON_RECEIVED,  
    new jp.ac.kyutech.SRP.Scripting.ConnectorDataListener() {  
        public void operator(jp.go.aist.rtm.RTC.port.ConnectorBase.ConnectorInfo info, RTC.TimedLong data){  
            print("on received1");  
        }  
    });
```

その後、SDLConsoleIn の out データポートに"1"を送信すると、

```
sdlConsoleIn.local_ports["SDLConsoleIn0.out"].put(1);
```

コンソールに次のように表示されます。

```
on received1
```

2.10. SDLEngine のデータポートのデモ2

先のデモはローカルのコンポーネントを利用しました。C++や Java のサンプルとして提供されている SimpleIO の ConsoleIn/ConsoleOut と繋いで動作することもできます。ここでは、C++の ConsoleOut と接続します。

1. 既に C++ 版の SimpleIO サンプルの ConsoleOutComp がビルド済みであると仮定します。ネームサーバと ConsoleOutComp を起動しておきます。以下の例では、rtc.conf に localhost:5005 でネームサーバを起動した場合のスクリプトです。また、naming も次のように設定してください。

```
corba.nameservers: localhost:5005
naming.formats: %n.rtc
```

2. build.xml の run-console ターゲットを起動して下さい。SDLEngine RT Component が作成されます。
3. 起動されたコンソールにて、次のスクリプトを動作して下さい。

```
env = rtc.env("localhost", 5005);
sdlEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");
java.lang.Thread.sleep(500);
env.get_handles();
env.connect(env.handles["SDLEngine0.rtc"].ports["SDLEngine0.out"],
            env.handles["ConsoleOut0.rtc"].ports["ConsoleOut0.in"]);
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();
env.handles["ConsoleOut0.rtc"].activate();
```

4. 続けて次のスクリプトを実行します。

```
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.out"].put(1);
```

すると、SDLEngine の out データポートに"1"を送信し、結果として、ConsoleOut の in データポートで受信し、コンソールに次のように表示します。

```
Received: 1
```

2.11. 新しいデータポートを SDLEngine に組み込む

SDLEngine にデータポートを組み込む手順を紹介します。

1. build.xml の gen-rtc-sdl-engine ターゲットを修正します。

```
<target name="gen-rtc-sdl-engine">
  ...
  <arg value="--inport=in:RTC::TimedLong" />
  <arg value="--outport=out:RTC::TimedLong" />
  ...
</target>
```

2. ここでは、in という名の入力ポートと、out という名の出力ポートを作成しています。
3. データポートの定義は、サービスポートの定義と重複でき、入力も出力も同時に複数作成できます。
4. Ant の clean ターゲットと rtc.compile ターゲットを起動します。

以上の手順で、SDLEngine に データポートを組み込むことができます。

2.12. 独自のデータ型のデータポートを SDLEngine に組み込む

独自のデータ型を持つ IDL ファイルを作成し、それを SDLEngine にデータポートとして組み込む手順を紹介します。

1. IDL ファイルを SDLEngine/main/idl に配置します。ここでは、MyData.idl とします。
2. build.xml の gen-rtc-sdl-engine ターゲットを修正します。

```
<arg value="--input=myDataIn:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData"/>
<arg value="--output=myDataOut:jp::ac::kyutech::SRP::demo::MyData" />
```

3. Ant の clean ターゲットと rtc.compile ターゲットを起動します。

以上の手順で、SDLEngine に IDL ファイルで定義されたデータポートを組み込むことができます。

4. 次のスクリプトを独自データ型の送受信を確認するために用意します。

```
env = rtc.env("localhost", 5005);
sdlEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");
env.get_handles();
env.connect(env.handles["SDLEngine0.rtc"].ports["SDLEngine0.myDataIn"],
env.handles["SDLEngine0.rtc"].ports["SDLEngine0.myDataOut"]);
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.myDataIn"].addListener(new
jp.ac.kyutech.SRP.Scripting.InPortListener() {
    dataReceived(event) {
        print("Received: " + event.getValue().data1 + "," + event.getValue().data2);
    }
});
```

5. 次のスクリプトを実行すると、SDLEngine の myDataOut データポートにデータを送信する。

```
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.myDataOut"].put(new jp.ac.kyutech.SRP.demo.MyData(1, "abc"));
```

結果として、SDLEngine の myDataIn データポートで受信し、コンソールに結果を表示します。

```
Received: 1,abc
```

2.13. 新しい RT コンポーネントを SDLEngine (データポート) に対応させる

ここでは、データポートに対応するための手順を示します。

1. build.xml の gen-rtc-sdl-console-in ターゲットを元に、Ant のターゲットを追加します。
2. build.xml の rtc.all ターゲットに、作成した gen-rtc-* ターゲットを追加します。

```
<target name="rtc.all" description="Generate RTComponents code.">
  ....
  <!-- Append rtc generation target -->
  <antcall target="gen-rtc-sdl-engine" />
  <antcall target="gen-rtc-foo" />
  <!-- Append rtc generation target -->
  ....
</target>
```

3. Ant の clean ターゲットと rtc.compile ターゲットを起動します。

```
$ ant clean rtc.compile
```

以上の手順で、データポート RT Component が作成できます。

2.14. OpenHRI と SDLEngine を接続したデモ

SDLEngine から OpenHRI に接続して、音声発話や音声認識を行う手順を示します。
OpenRTM の基本的な導入は完了しているものとします。

(1) OpenHRI のインストールと初期準備

1. Windows に OpenHRI をインストールします。update-checker-1.01.exe を実行すると必要なパッケージのインストールまたはアップデートをまとめて行えます。
2. OpenHRI の設定ファイルを編集して、CORBA ネームサーバや名前形式を調整して、SDLEngine と一致させておきます

C:¥Program Files (x86)¥OpenHRIAudio¥rtc.conf の以下の項目を編集します。

```
corba.nameservers: localhost:5005
naming.formats: %n.rtc
```

C:¥Program Files (x86)¥OpenHRIVoice¥rtc.conf の以下の項目を編集します。

```
corba.nameservers: localhost:5005
naming.formats: %n.rtc
```

※ OpenHRIVoice¥rtc.conf に corba.endpoint: の記述があると起動しないようです。

また、ネームサーバを起動しておきます。

(2) 発話をするまでの手順

1. **SDLEngine** に **RTC.TimedString** 型の出力データポートを用意します。配布時点では、既にこのデータポートは用意されていますので通常は不要です。

build.xml に 次のコード断片を追加し、**stringOut** という名のデータポートを作成します。

```
<arg value="--outport=stringOut:RTC::TimedString" />
```

2. **SDLEngine/build.xml** を右クリックして、実行→Antビルドを実行して下さい。

3. 問題なくビルドが完了しますと、"**SDLEngine Console**"というウィンドウが表示されます。

4. スタートメニューから **OpenHRI**→**audio**→**portaudiooutput** を選択して起動します。

5. スタートメニューから **OpenHRI**→**voice**→**openjtalkrtc** を起動します。

6. 以下のスクリプトを **SDLEngine Console** で実行します。

```
env = rtc.env("localhost", 5005);
sdlEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");
env.get_handles();
env.connect(env.handles["SDLEngine0.rtc"], ports["SDLEngine0.stringOut"],
env.handles["OpenJTalkRTC0.rtc"], ports["OpenJTalkRTC0.text"]);
env.connect(env.handles["OpenJTalkRTC0.rtc"], ports["OpenJTalkRTC0.result"],
env.handles["PortAudioOutput0.rtc"], ports["PortAudioOutput0.AudioDataIn"]);
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();
env.handles["OpenJTalkRTC0.rtc"].activate();
env.handles["PortAudioOutput0.rtc"].activate();
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.stringOut"].put("こんにちは");
```

7. "こんにちは" と発話されれば **OK** です。

OpenHRIAUDIOManager から **portaudiooutput** を起動した場合以下のようなエラーが出ます

```
// Error: Fail to create the handle: XXXXXXXX.host_cxt
```

これを避けるには、**portaudiooutput** を直接起動してください。

(3) 音声認識をする

1. **SDLEngine** に **RTC.TimedString** 型の出力データポートを用意します。配布時点では、既にこのデータポートは用意されていますので通常は不要です。

build.xml に 次のコード断片を追加し、**stringIn** という名のデータポートを作成します。

ここで音声認識の結果を受け取ります。

```
<arg value="--inport=stringIn:RTC::TimedString" />
```

2. **SDLEngine/build.xml** を右クリックして、実行 => Ant ビルドを実行して下さい。

3. 問題なくビルドが完了しますと、"**SDLEngine Console**"というウィンドウが表示されます。

4. スタートメニューから **OpenHRI→audio→portaudioinput** を選択して起動します。

5. スタートメニューから **OpenHRI→voice→juliusrtc** を起動します。

グラマーファイルを選択するダイアログが開きますので、ワークスペース内に用意されている **SDLEngine/doc/robot.grxml** を選択します。

6. 以下のスクリプトを **SDLEngine Console** で実行します。

```
env = rtc.env("localhost", 5005);
sdlEngine = rtc.local_component("SDLEngine", "SDLEngine");
env.get_handles();
env.connect(env.handles["SDLEngine0.rtc"], ports["SDLEngine0.stringIn"],
env.handles["JuliusRTC0.rtc"], ports["JuliusRTC0.result"]);
env.connect(env.handles["JuliusRTC0.rtc"], ports["JuliusRTC0.data"],
env.handles["PortAudioInput0.rtc"], ports["PortAudioInput0.AudioDataOut"]);
env.handles["SDLEngine0.rtc"].activate();
env.handles["JuliusRTC0.rtc"].activate();
env.handles["PortAudioInput0.rtc"].activate();
sdlEngine.local_ports["SDLEngine0.stringIn"].addListener(new jp.ac.kyutech.SRP.Scripting.InPortListener() {
    dataReceived(event) {
        print("Received: " + event.getValue().data);
    }
});
```

7. "クッキーを取って" とマイクに向かって話して、結果が **XML** として受け取れれば **OK** です。

OpenHRIAudioManager から **portaudioinput** を起動した場合以下のようなエラーが出ます

```
// Error: Fail to create the handle: XXXXXXXX.host_cxt
```

これを避けるには、**portaudioinput** を直接起動してください。

2.15. GUI を伴わない SDLEngine の起動

GUIのコンソールなしでSDLEngineを起動して、スクリプトを実行する手順です。

1. SDLEngineをコンパイルしておきます。

```
ant clean rtc.compile
```

2. build.xml を調整して、読み込むスクリプトを調整します。

以下での <arg> タグを調整します。

```
<target name="run-main" depends="init,rtc.compile" description="Run the BeanShell Console">
  <java classname="jp.ac.kyutech.SRP.Main" fork="true">
    <classpath refid="libs.path" />
    <classpath location="${main.build.classes.dir}" />
    <classpath location="${rtc.build.classes.dir}" />
    <arg value="doc/test02.txt"/>
  </java>
</target>
```

この例では、SDLEngine/doc/test02.txt を実行します。

3. 必要なコンポーネントの起動などを済ませます。

このテストスクリプトをそのまま使用する場合は、OpenHRI の portaudiooutput と OpenJTalk を起動しておきます。

4. SDLEngineをGUI無しで起動します。

```
ant run-main
```

5. 「test」を発音しているのが聞こえたら成功です。

なお、終了時に警告がでますが、問題ありません。恐らく、OpenRTM-aist-java の実装によるものと思われます。